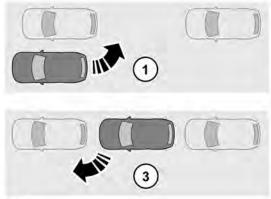
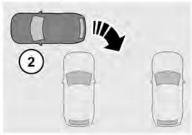
驻车辅助





F174896

驻车辅助可以辅助操纵车辆驶入或驶出驻 车空位和停车位置。驻车辅助可控制车辆 转向系统,以操控车辆。

驾驶员必须在驻车辅助操控过程中 完全控制加速器和制动器。

注意: 任何时候都可通过按住/转动方向盘 或按下驻车辅助按钮取消驻车辅助操控。 驻车辅助系统包括三种不同的功能:

- **1. 并行驻车:** 用于将车辆倒入与车辆并行的驻车空间。
- **2. 垂直驻车**:用于将车辆倒入与车辆成90°的驻车空间。
- **3. 驻车退出**:用于退出并行驻车空间。 所有驻车辅助信息都会显示在消息中心。
- 全 驻车辅助传感器可能检测不到移动的物体,比如儿童和动物,只在他们靠近危险距离范围时才能检测到。操控车辆时,请始终格外小心并始终使用后视镜。
- 驻车辅助仅是一个行车辅助装置。 在驻车操控过程中,驾驶员仍需要 专心驾驶。

- 驻车辅助传感器可能检测不到某些障碍物,例如,细长杆、靠近地面的小型物体、防护网以及在某些情况下,停靠在路缘的自行车/摩托车。
- **①** 如果存在以下任一情况,则不得使 用驻车辅助:
 - 使用临时备胎。
 - 传感器受损,或保险杠受损足以影响传感器安装点。
 - 传感器受到安装到车辆上的物品阻碍,例如,保险杠盖、自行车架、拖车、标签等。
 - 车辆用于运输超出车辆周边的负载。

注意: 使用驻车辅助时,必须牢牢关闭所 有车门和尾门。

注意: 在任何驻车辅助操控中, 驻车辅助 系统将会保持激活状态, 并且在检测到车 辆周围有物体时发出声响。

选择驻车辅助



驻车辅助开关位于触摸屏旁边。 短按此按钮可打开系统,且按钮 LED 亮起。

使用驻车辅助按钮来滚动浏览三个驻车辅助功能:

- 第一次按下将打开系统并选择 Parallel parking (并行智能泊车辅助)。
- 第二次按下将选择 Perpendicular parking (垂直智能泊车辅助)。
- 第三次按下将选择 Parking exit(自动 泊位驶离)。
- 第四次按下将关闭系统并熄灭 LED。

所选功能的名称显示在信息中心中。按照 消息中心所示的说明和警示,完成所需的 操控。

使用驻车辅助

要在驻车时获得帮助,选择 Parallel Park (并行智能泊车辅助)或 Perpendicular Park(垂直智能泊车辅助)。

在车辆前行时,系统将评估潜在泊位的大小。

注意: 要使驻车辅助系统有效搜索,车辆与已停驻车辆/障碍物之间的平行距离必须保持在 0.5 米到 1.5 米之间。

注意: 首次启动时,驻车辅助系统在车辆的乘客侧搜索空间。要搜索驾驶员侧的泊位,请打开该方向的转向信号灯(使用方向指示灯)。

注意: 当车速低于 30 公里/小时 (18 英里/小时)时,驻车辅助自动搜索功能将激活。驻车辅助激活时,先前空间可能已定位。要获取另一侧先前的泊位,请打开该方向的转向信号灯。

当发现合适的空间时,将会发出简短确认 音目消息中心将会显示消息。 注意: 如果驻车辅助感测到其他车辆太靠 近其中一侧而无法执行驻车操控,则该空 间将遭拒,即使其大小足以停车。驾驶员 保留关闭驻车辅助并尝试手动操控的选择。

要在退出车位时获得帮助,选择 Parking exit (自动泊位驶离)。

为了使自动泊位驶离功能正常工作,必须 将车辆停在其他车辆或物体满足以下条件 的泊位中:

- 停驻在您车辆前面。
- 停驻在您车辆的前面和后面。

注意: 自动泊位驶离特性仅在车辆已完成 并行驻车后才工作。自动泊位驶离将不会 操控垂直驻车空间中的车辆。

① 在消息中心显示 Drive forward with care (小心向前驾驶)之前,请勿执行驻车退出操控。

对于所有3个驻车辅助特性,请按照信息中心的说明进行操作,直到完成驻车或退出操纵。

在驻车或驶离操作过程中,尽管车辆接管了控制,但驾驶员仍必须自始至终完全控制加速器和制动踏板。

注意: 在操控过程中如果车速超过5公里/ 小时(3英里/小时), 驻车辅助系统会显示消息直至车速降到5公里/小时(3英里/ 小时)以下。如果车速超过7公里/小时(4 英里/小时), 驻车辅助系统将禁用。

如果检测到系统故障,则发出连续提示音, 且信息中心显示故障信息。请咨询您的经 销商/授权维修厂。

驻车辅助限制



驻车辅助系统是对充分观察和安全 驾驶方式的补充,而非其替代功能。 驾驶员在任何时候都有责任确保安 全执行倒车操作。

在以下情况下驻车辅助系统的结果可能不 准确:

- 测量完成后,泊位的尺寸和形状发生改变。
- 驻车空间旁边存在不规则路缘或路缘被 树叶、积雪等覆盖。
- 车辆运输的负载超出车辆周边尺寸。
- 车辆进行了未经经销商/授权维修厂许可的维修或更改。
- 车辆安装了未经认可的车轮或轮胎,或 轮胎存在严重磨损。
- 已停放车辆之一连接有位于某一提升高度的物体,如平板拖车、雪犁或车载式吊车。
- 泊位位于角落或弯道处。
- 传感器脏污或被泥、冰或雪覆盖。
- 天气多雾、下雨或下雪。
- 路面崎岖不平, 如砂砾。
- 安装了牵引杆或拖车栓钩。
- 已连接拖车。

注意: 如果拖车已连接到 Jaguar Land Rover 认可的拖车插座上,则驻车辅助 系统将被禁用。

- 遇到薄的或楔形的障碍物。
- 遇到太高和/或突出的障碍物,如窗台或树枝。
- 遇到带棱角和锐缘的障碍物。

驻车辅助功能故障检修 在以下情况下,驻车辅助系统将无法搜索 停车位:

- 系统未启用。
- 车辆以高于 30 公里/小时(18 英里/小时)的速度行驶。
- 传感器被灰尘、泥、冰或雪覆盖或部分 阻挡。

在以下情况下,驻车辅助系统不能提供某些停车位:

- 传感器被灰尘、泥、冰或雪覆盖或部分 阻挡。
- 空间不够大,或车辆对面的空间不够大,在操控过程中车辆前部无法驶出。
- 车辆可能距离停放的一排车辆 1.5 米以上。
- 车辆可能距离停放的一排车辆 41 厘米 之内。
- 车辆向相反的方向行驶。驻车辅助系统 仅在车辆处于行驶档(D)时才搜索驻车 空间。
- 接近角度可能不合适。

在以下情况下,驻车辅助系统无法使车辆 准确停入车位内:

• 符合一个或多个系统限制标准。请参阅 122. 驻车辅助限制。