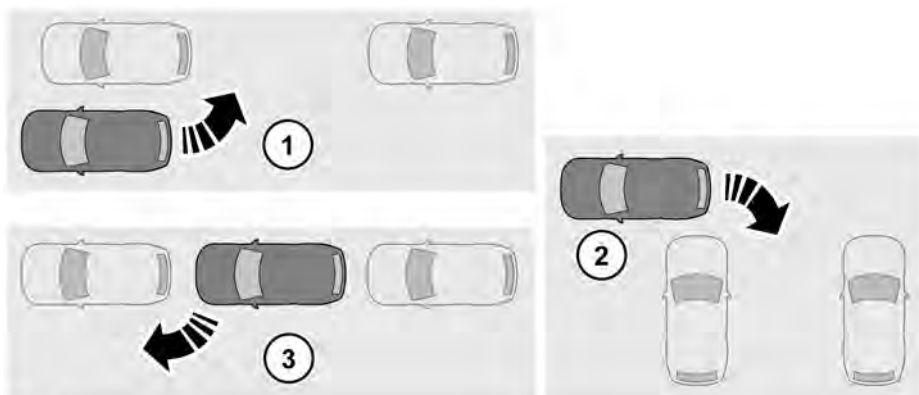


## 驻车辅助



E174896

驻车辅助可以辅助操纵车辆驶入或驶出驻车空位和停车位置。驻车辅助可控制车辆转向系统，以操控车辆。

**!** 驾驶员必须在驻车辅助操控过程中完全控制加速器和制动器。

**注意：**任何时候都可通过按住/转动方向盘或按下驻车辅助按钮取消驻车辅助操控。

驻车辅助系统包括三种不同的功能：

1. **并行驶车：**用于将车辆倒入与车辆并行的驻车空间。
2. **垂直驻车：**用于将车辆倒入与车辆成 90° 的驻车空间。
3. **驻车退出：**用于退出并行驶车空间。

所有驻车辅助信息都会显示在信息中心。

**!** 驻车辅助传感器可能检测不到移动的物体，比如儿童和动物，只在他们靠近危险距离范围时才能检测到。操控车辆时，请始终格外小心并始终使用后视镜。

**!** 驻车辅助仅是一个行车辅助装置。在驻车操控过程中，驾驶员仍需要专心驾驶。

**!** 驻车辅助传感器可能检测不到某些障碍物，例如，细长杆、靠近地面的小型物体、防护网以及在某些情况下，停靠在路缘的自行车/摩托车。

**!** 所有传感器必须保持干净且不存在杂物或障碍物，例如，树叶、泥土、雪、冰、霜或昆虫。未能保持传感器清洁可导致传感器计算错误或提示错误。

**!** 如果存在以下任一情况，则不得使用驻车辅助：

- 使用临时备胎。
- 传感器受损，或保险杠受损足以影响传感器安装点。
- 传感器受到安装到车辆上的物品阻碍，例如，保险杠盖、自行车架、拖车、标签等。
- 车辆用于运输超出车辆周边的负载。

**注意：**使用驻车辅助时，必须牢牢关闭所有车门和尾门。

**注意：**在任何驻车辅助操控中，驻车辅助系统将会保持激活状态，并且在检测到车辆周围有物体时发出声响。

## 选择驻车辅助



驻车辅助开关位于触摸屏旁边。短按此按钮可打开系统，且按钮 LED 亮起。

使用驻车辅助按钮来滚动浏览三个驻车辅助功能：

- 第一次按下将打开系统并选择 **Parallel parking**（并行智能泊车辅助）。
- 第二次按下将选择 **Perpendicular parking**（垂直智能泊车辅助）。
- 第三次按下将选择 **Parking exit**（自动泊位驶离）。
- 第四次按下将关闭系统并熄灭 LED。

所选功能的名称显示在信息中心中。按照信息中心所示的说明和警示，完成所需的操控。

## 使用驻车辅助

要在驻车时获得帮助，选择 **Parallel Park**（并行智能泊车辅助）或 **Perpendicular Park**（垂直智能泊车辅助）。

在车辆前行时，系统将评估潜在泊位的大小。

**注意：**要使驻车辅助系统有效搜索，车辆与已停放车辆/障碍物之间的平行距离必须保持在 0.5 米到 1.5 米之间。

**注意：**首次启动时，驻车辅助系统在车辆的乘客侧搜索空间。要搜索驾驶员侧的泊位，请打开该方向的转向信号灯（使用方向指示灯）。

**注意：**当车速低于 30 公里/小时（18 英里/小时）时，驻车辅助自动搜索功能将激活。驻车辅助激活时，先前空间可能已定位。要获取另一侧先前的泊位，请打开该方向的转向信号灯。

当发现合适的空间时，将会发出简短确认音且信息中心将会显示消息。


**注意：**如果驻车辅助感测到其他车辆太靠近其中一侧而无法执行驻车操控，则该空间将遭拒，即使其大小足以停车。驾驶员保留关闭驻车辅助并尝试手动操控的选择。

要在退出车位时获得帮助，选择 **Parking exit**（自动泊位驶离）。


为了使自动泊位驶离功能正常工作，必须将车辆停在其他车辆或物体满足以下条件的泊位中：

- 停驻在您车辆前面。
- 停驻在您车辆的前面和后面。

**注意：**自动泊位驶离特性仅在车辆已完成并行驶后才工作。自动泊位驶离将不会操控垂直驻车空间中的车辆。

 在信息中心显示 **Drive forward with care**（小心向前驾驶）之前，请勿执行驻车退出操控。


对于所有 3 个驻车辅助特性，请按照信息中心的说明进行操作，直到完成驻车或退出操纵。

 在驻车或驶离操作过程中，尽管车辆接管了控制，但驾驶员仍必须自始至终完全控制加速器和制动踏板。

**注意：**在操控过程中如果车速超过 5 公里/小时（3 英里/小时），驻车辅助系统会显示消息直至车速降到 5 公里/小时（3 英里/小时）以下。如果车速超过 7 公里/小时（4 英里/小时），驻车辅助系统将禁用。

如果检测到系统故障，则发出连续提示音，且信息中心显示故障信息。请咨询您的经销商/授权维修厂。

## 驻车辅助限制

 驻车辅助系统是对充分观察和安全驾驶方式的补充，而非其替代功能。驾驶员在任何时候都有责任确保安全执行倒车操作。

在以下情况下驻车辅助系统的结果可能不准确：

- 测量完成后，泊位的尺寸和形状发生改变。
- 驻车空间旁边存在不规则路缘或路缘被树叶、积雪等覆盖。
- 车辆运输的负载超出车辆周边尺寸。
- 车辆进行了未经经销商/授权维修厂许可的维修或更改。
- 车辆安装了未经认可的车轮或轮胎，或轮胎存在严重磨损。
- 已停放车辆之一连接有位于某一提升高度的物体，如平板拖车、雪梨或车载式吊车。
- 泊位位于角落或弯道处。
- 传感器脏污或被泥、冰或雪覆盖。
- 天气多雾、下雨或下雪。
- 路面崎岖不平，如砂砾。
- 安装了牵引杆或拖车栓钩。
- 已连接拖车。

**注意：** 如果拖车已连接到 Jaguar Land Rover 认可的拖车插座上，则驻车辅助系统将被禁用。

- 遇到薄的或楔形的障碍物。
- 遇到太高和/或突出的障碍物，如窗台或树枝。
- 遇到带棱角和锐缘的障碍物。

## 驻车辅助功能故障检修

在以下情况下，驻车辅助系统将无法搜索停车位：

- 系统未启用。
- 车辆以高于 30 公里/小时（18 英里/小时）的速度行驶。
- 传感器被灰尘、泥、冰或雪覆盖或部分阻挡。

在以下情况下，驻车辅助系统不能提供某些停车位：

- 传感器被灰尘、泥、冰或雪覆盖或部分阻挡。
- 空间不够大，或车辆对面的空间不够大，在操控过程中车辆前部无法驶出。
- 车辆可能距离停放的一排车辆 1.5 米以上。
- 车辆可能距离停放的一排车辆 41 厘米之内。
- 车辆向相反的方向行驶。驻车辅助系统仅在车辆处于行驶档 (D) 时才搜索驻车空间。
- 接近角度可能不合适。

在以下情况下，驻车辅助系统无法使车辆准确停入车位内：

- 符合一个或多个系统限制标准。请参阅 **122**, 驻车辅助限制。